



SKU: VL103 Marca: JIMIIOT Categoría: Trackers GPS

Precios con IVA incluido

DESCRIPCIÓN

[illegible]

(Notificaciones y Acciones)</div><div style='padding: 15px; color: inherit;'><h3><div style='padding-left: 20px; margin: 0; font-size: 14px; list-style-type: disc;'><li style='margin-bottom: 6px;'>Anti-robo: Detecta el robo de la camioneta, el jammer, el remolque (PULLALM), el corte de energía y la desconexión de la batería.<li style='margin-bottom: 6px;'>Conducción y Accidentes: Colisión, vuelco del vehículo, aceleración, frenado y giros bruscos.<li style='margin-bottom: 6px;'>Operación y Flotas: Exceso de velocidad, ralentización, prolongado (motor encendido sin movimiento) y fatiga del conductor.<li style='margin-bottom: 6px;'>Logística: Geo-cercas y apertura de puertas (pin IO).<li style='margin-bottom: 6px;'>Emergencias: Botón SOS y escucha ambiental remota.</div></div><div><hr style='border: 0; border-top: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.3); margin: 30px 0;' /><div style='margin-bottom: 30px;'><h3 style='font-size: 18px; border-bottom: 2px solid currentColor; padding-bottom: 5px; margin-top: 0; margin-bottom: 15px; color: inherit; opacity: 0.8;'>? Funciones Avanzadas por Comandos SMS</h3><div style='padding: 15px; border: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.3); border-radius: 8px; background-color: transparent;'><p style='margin: 0 0 15px 0; font-size: 14px; color: inherit;'>El VL103 cuenta con un extenso motor de comandos configurables que permiten automatizar las funciones complejas de seguridad y telemetría:</p><div style='display: flex; flex-direction: column; border: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.2); border-radius: 6px; overflow: hidden;'><div style='display: flex; background-color: rgb(0, 0, 0, 0.04); border-bottom: 2px solid rgb(150, 150, 150, 0.3); padding: 10px; font-weight: bold; font-size: 14px;'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px;'>Comando Base</div><div style='flex: 3 1 300px;'>Función y Aplicación Práctica</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>JAMACT</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Defensa Anti-Jammer Automática: Si el GPS percibe un inhibidor de señal, al intentando bloquearlo, activa automáticamente el relé para inmovilizar el vehículo en defensa propia sin necesidad de comandos del servidor.</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>RELAY2 / RELAY3</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Corte de Motor Seguro: Permite programar el corte de combustible para que ocurra automáticamente cuando el motor se apague (<code style='background-color: rgb(150, 150, 150, 0.1); padding: 2px 4px; border-radius: 3px;'>RELAY2</code>) o realizando un frenado intermitente progresivo para obligar al vehículo a orillarse sin causar accidentes (<code style='background-color: rgb(150, 150, 150, 0.1); padding: 2px 4px; border-radius: 3px;'>RELAY3</code>).</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>EXBATCUT</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Preservación de la Batería Vehicular: Configura un umbral de voltaje para que el GPS se desconecte físicamente de la alimentación, evitando agotar o dañar la batería del auto en estacionamientos prolongados.</div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>ANGLEREP</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Suavizado de Curvas (Filtro de Giro): Obliga al GPS a enviar posiciones extra automáticamente al detectar giros bruscos, asegurando que las trayectorias en el mapa sigan las curvas reales de las calles.</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>SF</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Filtro Antideriva (Static Drift): Activa un algoritmo inteligente que evita el movimiento 'fantasma' del GPS en el mapa cuando el vehículo está estacionado en zonas techadas o con mala visibilidad satelital.</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>POSITION#</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Respaldo Offline: Responde inmediatamente con un mensaje SMS que contiene las coordenadas y un enlace directo a Google Maps, ideal para emergencias donde no hay datos GPRS.</div></div><div style='display: flex; flex-wrap: wrap; padding: 12px 10px;'><div style='flex: 1 1 120px; min-width: 100px; font-family: monospace; font-weight: bold; font-size: 14px; margin-bottom: 5px;'>DISTANCE</div><div style='flex: 3 1 300px; font-size: 14px;'>Reporte por Recorrido: Cambia la frecuencia de actualización; en lugar de reportar la posición cada X segundos, reporta cada vez que el vehículo avanza una distancia específica en metros.</div></div></div><div style='margin-bottom: 30px;'><h3 style='font-size: 18px; border-bottom: 2px solid currentColor; padding-bottom: 5px; margin-top: 0; margin-bottom: 15px; color: inherit; opacity: 0.8;'>Recomendación Inicial de Transmisión</h3><div style='padding: 15px; border: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.3); border-radius: 8px; background-color: rgb(0, 123, 255, 0.05);'><p style='margin: 0 0 15px 0; font-size: 14px; color: inherit;'>Para optimizar el consumo de datos celulares (aprox. 20-25 MB al mes), recomendamos los siguientes parámetros base:</p><div style='display: flex; flex-direction: column; border: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.2); border-radius: 6px; overflow: hidden; font-size: 14px;'><div style='display: flex; background-color: rgb(0, 0, 0, 0.03); border-bottom: 2px solid rgb(150, 150, 150, 0.3); padding: 10px; font-weight: bold;'><div style='flex: 1;'>Parámetro</div><div style='flex: 1;'>Valor recomendado</div></div><div style='display: flex; padding: 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1; padding-right: 10px;'>Motor encendido / en movimiento</div><div style='flex: 1;'>Cada 1 minuto (TIMER)</div></div><div style='display: flex; padding: 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1; padding-right: 10px;'>Motor apagado / detenido</div><div style='flex: 1;'>Cada 20 minutos (TIMER)</div></div><div style='display: flex; padding: 10px; border-bottom: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.15);'><div style='flex: 1; padding-right: 10px;'>Ángulo de giro para reporte</div><div style='flex: 1;'>25°</div></div><div style='display: flex; padding: 10px;'><div style='flex: 1; padding-right: 10px;'>Distancia mínima entre reportes</div><div style='flex: 1;'>Deshabilitado (DISTANCE)</div></div></div><div style='margin-top: 30px; font-size: 13px; color: inherit; opacity: 0.7; border-top: 1px solid rgb(150, 150, 150, 0.2); padding-top: 15px;'><p style='margin: 0;'>* Nos reservamos el derecho de la interpretación final de esta página. Toda la información es solo de referencia y está sujeta a cambios sin previo aviso.</p></div></div>